

臺灣大學電機系控制組

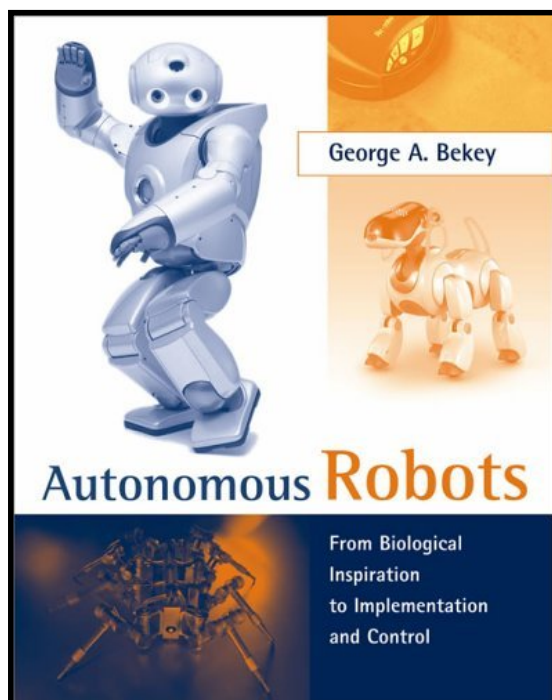
網狀系統控制實驗室

多群組網狀動態系統之控制與通訊
**Control and Communication
in Networked Multi-Agent Systems**

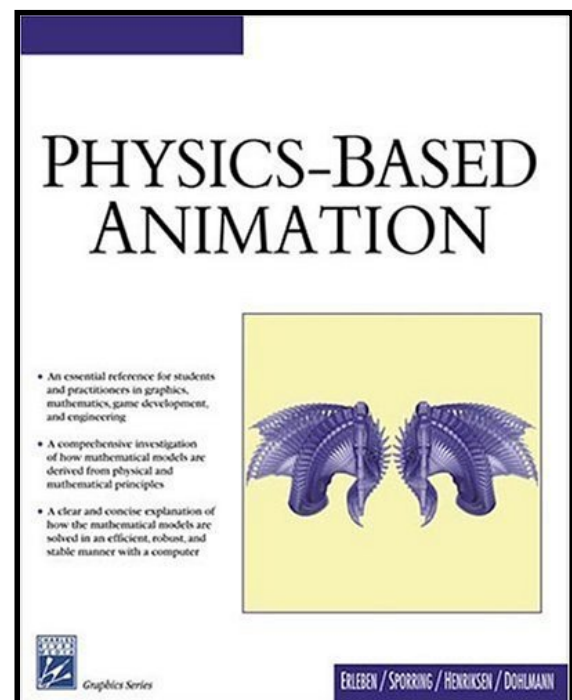
連豐力

研究室： 博理館 620室 → 明達館717室
實驗室： 電機二館 203室 → 明達館601室
電話： 02-3366-3606
E-mail： fengli@ntu.edu.tw
Lab： <http://cc.ee.ntu.edu.tw/~ncslab>

機器人與電腦動畫



**Autonomous Robots
by Bekey, 2005**



**Physics Based Animation
by Erleben et al., 2005**

人形機器人 Humanoid Robot



- Walking
- Dancing
- Cooperation
- Vision
- Hearing

- Algorithm
- I/O Interface
- Communication
- Sensing
- Actuation
- Kinematics
- Dynamics

ROBOSAPIEN V2



ROBOSAPIEN V3

Feng-Li Lian

1/25/07 - 3

自動駕駛智慧車 Smart Vehicle



Electric Golf Cart

- Vision
- GPS
- Sonar
- Laser
- WiFi
- Steering
- Acceleration
- Braking

(image)
 (positioning)
 (sound)

 (comm)
 (orientation)
 (speed)

Feng-Li Lian

1/25/07 - 4