

從信號與系統到控制

單元：L轉換性質-1

拉普拉斯轉換 的 線性 性質

授課老師：連 豐 力

單元學習目標與大綱

- 根據 拉普拉斯轉換 關係式，有下面的性質：
 - 線性組合
 - 時間軸 與 複數平面 的平移
 - 時間軸的擴張壓縮 與 複數平面上 的變形
 - 摺積計算關係式
 - 微分 與 積分
 - 初值定理 與 終值定理

線性組合的關係

- 如果有兩個信號： $x(t)$ 與 $y(t)$

$$\begin{array}{ccc} x(t) & \xleftrightarrow{\text{LT}} & X(s) & \text{ROC} = R_x \\ y(t) & \xleftrightarrow{\text{LT}} & Y(s) & \text{ROC} = R_y \\ a x(t) + b y(t) & \xleftrightarrow{\text{LT}} & a X(s) + b Y(s) & \text{ROC 包含 } R_x \cap R_y \end{array}$$

線性組合的關係

$$\int_{-\infty}^{\infty} (a x(t) + b y(t)) e^{-st} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} (a x(t) e^{-st} + b y(t) e^{-st}) dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} a x(t) e^{-st} dt + \int_{-\infty}^{\infty} b y(t) e^{-st} dt$$

$$= a \left[\int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-st} dt \right] + b \left[\int_{-\infty}^{\infty} y(t) e^{-st} dt \right]$$

$$= a X(s) + b Y(s)$$

$$X(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-st} dt$$

線性組合的關係

$$\int_{-\infty}^{\infty} (a x(t) + b y(t)) e^{-st} dt$$

$$X(s) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-st} dt$$

LT

$$= a X(s) + b Y(s)$$

線性組合的關係

$$\begin{aligned}
 & \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} (a X(s) + b Y(s)) e^{st} ds \\
 &= \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} (a X(s) e^{st} + b Y(s) e^{st}) ds \\
 &= \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} a X(s) e^{st} ds + \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} b Y(s) e^{st} ds \\
 &= a \left[\frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} X(s) e^{st} ds \right] + b \left[\frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} Y(s) e^{st} ds \right] = a x(t) + b y(t)
 \end{aligned}$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} X(s) e^{st} ds$$

線性組合的關係

$$\frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} (a X(s) + b Y(s)) e^{st} ds$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{r-j\infty}^{r+j\infty} X(s) e^{st} ds$$

LT

$$= a x(t) + b y(t)$$

線性組合的關係

- 如果有兩個信號： $x(t)$ 與 $y(t)$

$$x(t) \quad \xleftrightarrow{LT} \quad X(s) \quad ROC = Rx$$

$$y(t) \quad \xleftrightarrow{LT} \quad Y(s) \quad ROC = Ry$$

$$a x(t) + b y(t) \quad \xleftrightarrow{LT} \quad a X(s) + b Y(s)$$

ROC 包含 $Rx \cap Ry$

線性組合的範例

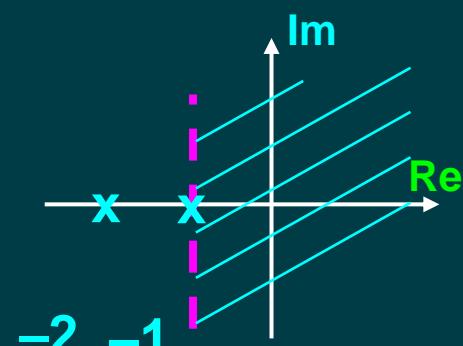
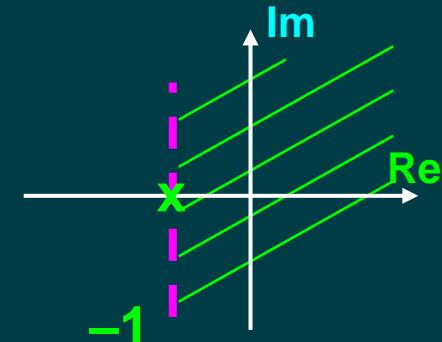
$$X(s) = \frac{1}{(s + 1)}$$

$$Re\{s\} > -1$$

$$Y(s) = \frac{1}{(s + 1)(s + 2)}$$

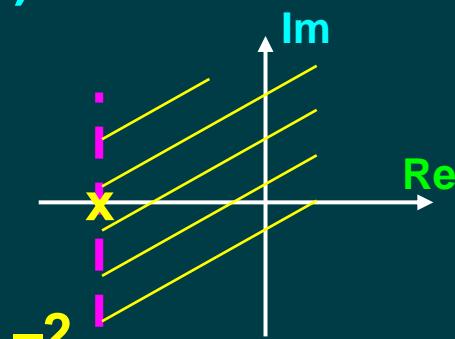
$$Re\{s\} > -1$$

$$\begin{aligned} Z(s) &= X(s) - Y(s) \\ &= \frac{1}{(s + 1)} - \frac{1}{(s + 1)(s + 2)} \end{aligned}$$



線性組合的範例

$$\begin{aligned} Z(s) &= \frac{1}{(s+1)} - \frac{1}{(s+1)(s+2)} \\ &= \frac{(s+2)}{(s+1)(s+2)} - \frac{1}{(s+1)(s+2)} \\ &= \frac{(s+1) - 1}{(s+1)(s+2)} \\ &= \frac{(s+2)}{(s+1)(s+2)} \quad Re\{s\} > -2 \end{aligned}$$



線性組合的範例

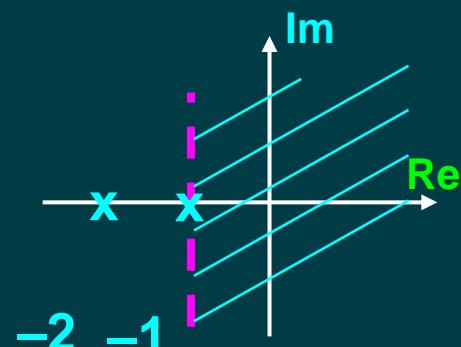
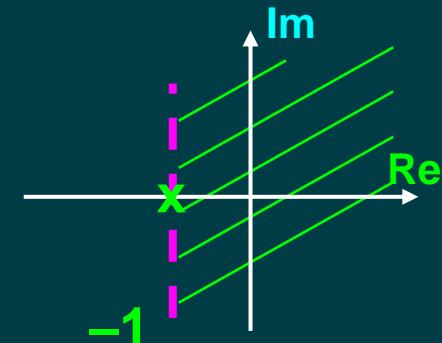
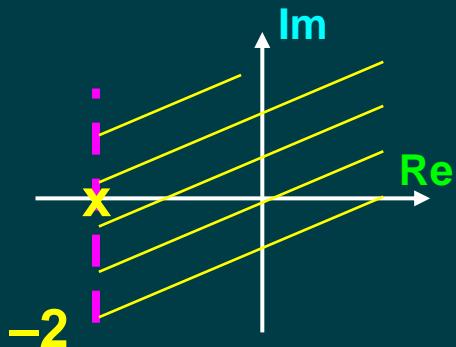
$$X(s) = \frac{1}{(s + 1)}$$

$$Y(s) = \frac{1}{(s + 1)(s + 2)}$$

$$\begin{aligned}Z(s) &= X(s) - Y(s) \\&= \frac{1}{(s + 2)} \\Re\{s\} &> -2\end{aligned}$$

$$Re\{s\} > -1$$

$$Re\{s\} > -1$$



參考文獻

- Alan V. Oppenheim, Alan S. Willsky, S. Hamid
Signals & Systems,
Prentice Hall, 2nd Edition, 1997
- **SciLab:**
Open source software for numerical computation
<http://www.scilab.org/>

