

從信號與系統到控制

單元：離散F轉換-3

離散時間信號的傅立葉轉換是週期性

授課老師：連 豐 力

單元學習目標與大綱

- 非週期性 的 離散時間信號，
- 其 傳立葉轉換 之後的函數，
- 一定是 週期性 的函數。

傅立葉轉換 的 表示式

$$x[n] \quad \xleftrightarrow{\text{FT}} \quad X(e^{jw})$$

$$X(e^{jw}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jwn}$$

$$x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-2\pi}^{2\pi} X(e^{jw}) e^{jwn} dw$$

離散傅立葉轉換 之後是 週期性

$$X(e^{jw}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jwn}$$

$$X(e^{j(w+2\pi)}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-j(w+2\pi)n}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jwn} e^{-j(2\pi)n}$$

離散傅立葉轉換 之後是 週期性

$$\begin{aligned} X(e^{j(w + 2\pi)}) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-j(w+n)2\pi} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-j(w)n} e^{jn2\pi} \\ &= X(e^{jw}) \end{aligned}$$

$e^{jn2\pi} = \cos(jn2\pi) + j \sin(jn2\pi)$

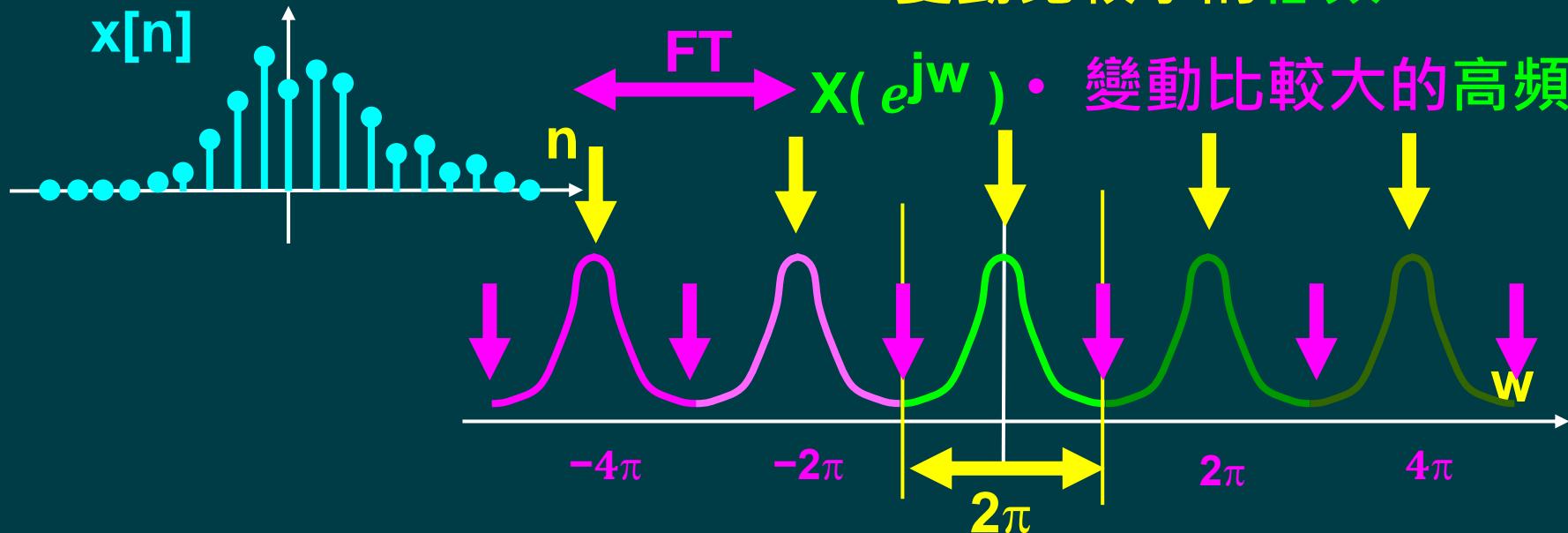
$e^{-jn2\pi} = \cos(-jn2\pi) + j \sin(-jn2\pi)$

離散傅立葉轉換 之後是 週期性

- 意思就是說：

- 變動比較小的低頻

- 變動比較大的高頻



離散傅立葉轉換 之後是 週期性

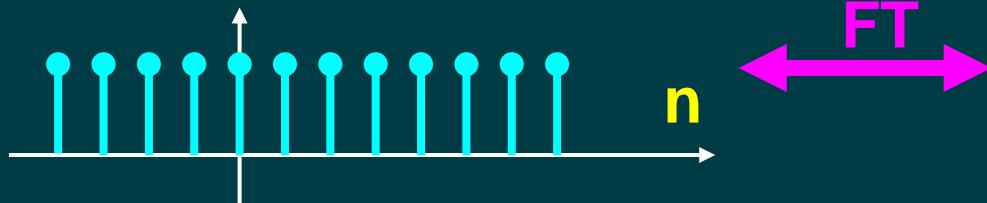
- 為什麼呢？

$$X(e^{jw}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-jwn}$$

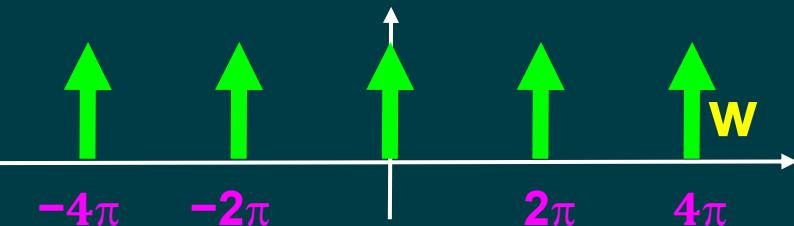
$$\begin{aligned} w = 2\pi \quad e^{-jwn} &= (e^{-j 2\pi})^n \\ &= (\cos(-2\pi) + j \sin(-2\pi))^n \\ &= (1)^n = 1 \\ w = \pi \quad e^{-jwn} &= (e^{-j \pi})^n \\ &= (\cos(-\pi) + j \sin(-\pi))^n \\ &= (-1)^n \end{aligned}$$

離散傅立葉轉換 之後是 週期性

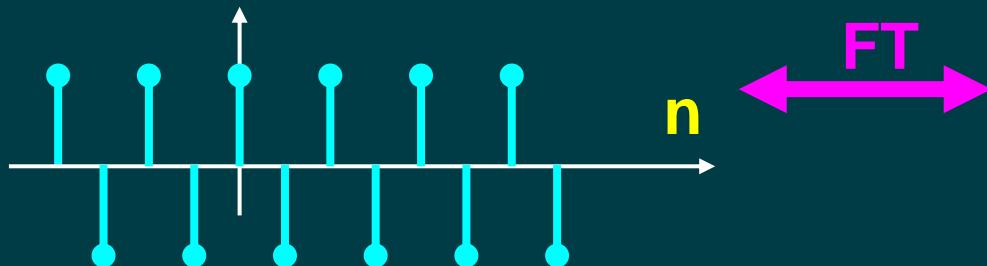
$$w = 2\pi \quad e^{-jwn} = (1)^n$$



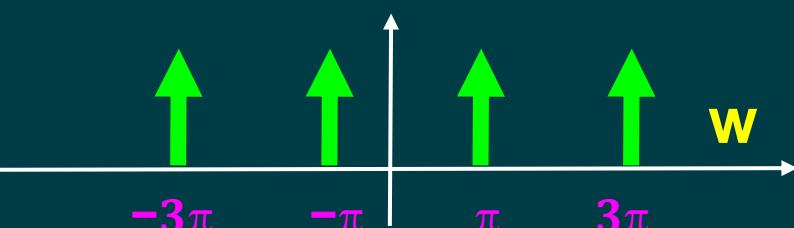
- 變動比較小是低頻



$$w = \pi \quad e^{-jwn} = (-1)^n$$

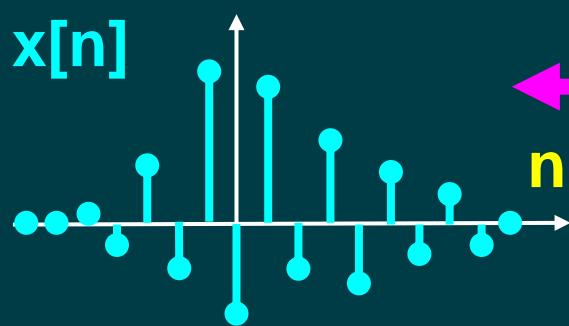
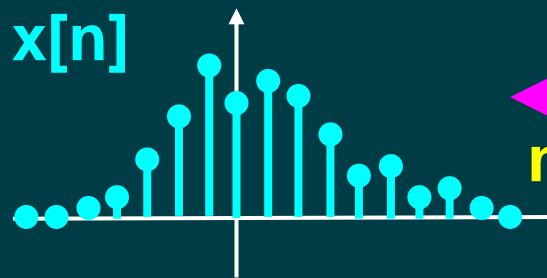


- 變動比較大是高頻



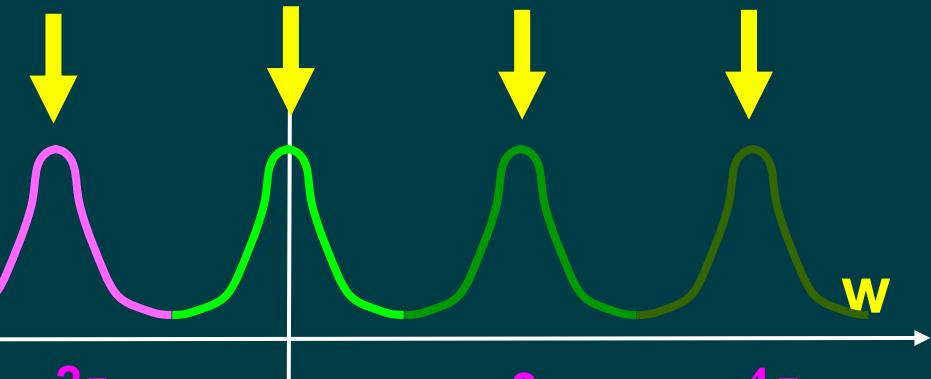
離散傅立葉轉換之後是週期性

- 舉例來說：



FT

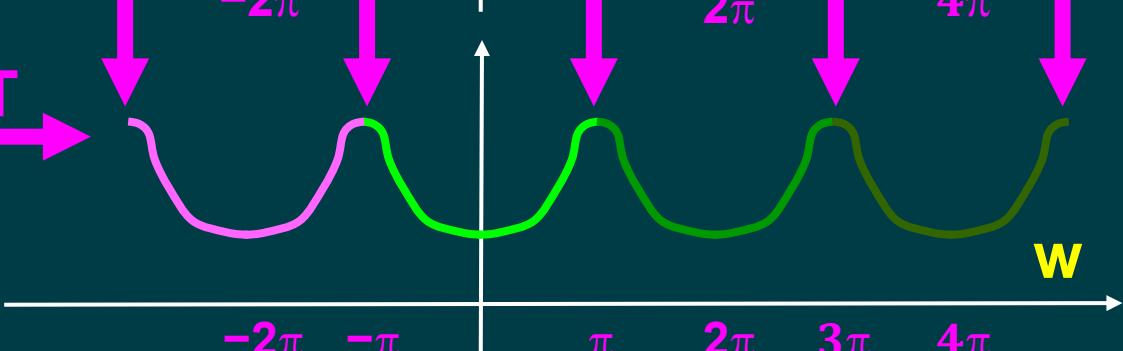
FT



-2π

2π

4π



-2π $-\pi$

π 2π 3π 4π

w

參考文獻

- Alan V. Oppenheim, Alan S. Willsky, S. Hamid
Signals & Systems,
Prentice Hall, 2nd Edition, 1997
- **SciLab:**
Open source software for numerical computation
<http://www.scilab.org/>

