

控制領域課程

大學部

數學基礎

微方、線代、
複變、機率

控制基礎

控制系統、線性系統、
信號與系統、感測器與致動器...

研究所

系統理論

(高等)線性系統、非線性系統、離散事件系統、混合系統...

控制理論

最佳控制
適應控制
強健控制
隨機控制
非線性控制...

最佳理論

線性規劃
非線性規劃
動態規劃
離散最佳化...

學習理論

智慧型控制
類神經控制
人工智慧...

時間基礎

數位控制
電腦控制
即時控制...

應用領域

智慧機器人
影像, 動畫, VR
智慧型運輸系統
精密運動控制
衛星遙測&定位
半導體製程
生產自動化...

Feng-Li Lian

4/20/07 - 1

研究工作分配比例

Jun 14, 06 by Feng-Li Lian

	Initial Stage	Intermediate Stage	Final Stage
Survey <small>Others' work</small>	50	30	20
Design <small>Idea, Concept</small>	30	50	20
Analysis <small>Proof, Demo</small>	20	20	60

■ Eigenvalues: 20, 40, 100

■ Eigenvectors:

1	1	1
-1	1	1
0	-2	1

2

4/10/02